

Translations:Prothèse de main commandée par des capteurs musculaires/213/fr

Des versions hybrides de la main existent:

- La version Fablab est fidèle au projet Exiii (sauf pour le capteur) en utilisant le design mécanique du poignet, une emboîture imprimée et un capteur musculaire peu cher. L'emboîture est imprimée.
- La version hybride est prévue pour s'adapter sur une emboîture de prothèse myoélectrique munie d'un poignet démontable. Ce poignet ne s'achète pas dans le commerce et est réservé à des professionnels. Cette version, non open-source permet néanmoins d'adapter la main Exiii sur une emboîture professionnel munie de capteurs musculaires de très bonne qualité et donc d'avoir un réel retour utilisateur concernant la possibilité de saisir des objets.