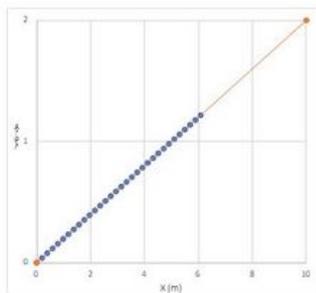
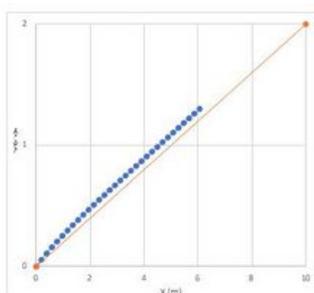


Fichier:Fauceuse guid e par GPS RTK EffetOffsetBoussole.jpg

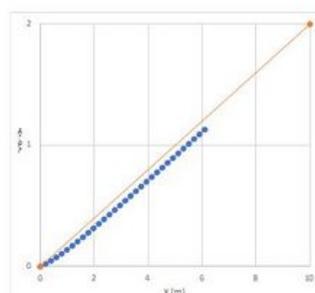
Effet d'un décalage angulaire de la boussole (simulation)



Quand la boussole indique parfaitement la direction demandée, le robot suit exactement la ligne rouge entre deux WP.



Avec une erreur boussole de 5° , le déplacement n'est plus rectiligne et le robot se trouve à presque 9 cm de la ligne des WP



Avec une erreur boussole de -5° , le robot se déplace maintenant à presque 9 cm de la ligne des WP, mais de l'autre côté.

Taille de cet aperçu : 800 × 566 pixels.

Fichier d'origine (1 123 × 794 pixels, taille du fichier : 77 Kio, type MIME : image/jpeg)

Fauceuse_guid_e_par_GPS_RTK_EffetOffsetBoussole

Historique du fichier

Cliquer sur une date et heure pour voir le fichier tel qu'il était à ce moment-là.

	Date et heure	Vignette	Dimensions	Utilisateur	Commentaire
actuel	8 septembre 2023 à 17:26		1 123 × 794 (77 Kio)	Occitan (discussion contributions)	Fauceuse_guid_e_par_GPS_RTK_EffetOffsetBoussole

Vous ne pouvez pas remplacer ce fichier.

Utilisation du fichier

Aucune page n'utilise ce fichier.