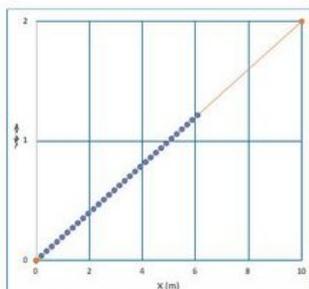
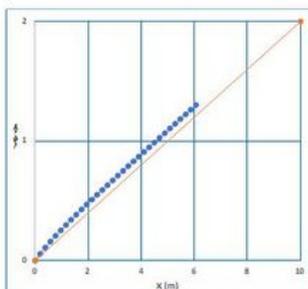


Fichier:Faucheuse guid e par GPS RTK EffetOffsetBoussole .jpg

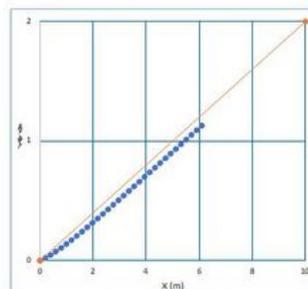
Effet d'un décalage angulaire de la boussole (simulation)



Quand la boussole indique parfaitement la direction demandée, le robot suit exactement la ligne rouge entre deux WP.



Avec une erreur boussole de 5° , le déplacement n'est plus rectiligne et le robot se trouve à presque 9 cm de la ligne des WP.



Avec une erreur boussole de -5° , le robot se déplace maintenant à presque 9 cm de la ligne des WP, mais de l'autre côté.

Taille de cet aperçu : 800 × 566 pixels.

Fichier d'origine (1 123 × 794 pixels, taille du fichier : 86 Kio, type MIME : image/jpeg)

Faucheuse_guid_e_par_GPS_RTK_EffetOffsetBoussole_

Historique du fichier

Cliquer sur une date et heure pour voir le fichier tel qu'il était à ce moment-là.

	Date et heure	Vignette	Dimensions	Utilisateur	Commentaire
actuel	10 septembre 2023 à 07:51		1 123 × 794 (86 Kio)	Occitan (discussion contributions)	Faucheuse_guid_e_par_GPS_RTK_EffetOffsetBoussole_

Vous ne pouvez pas remplacer ce fichier.

Utilisation du fichier

La page suivante utilise ce fichier :

Faucheuse guidée par GPS RTK